



Codi de l'oferta: 30259291204

Nom de l'oferta: ROS Software Engineer

DADES DE L'OFERTA

Unitat d'Adscripció:	Centre de Disseny d'Equips Industrials
Condicions laborals:	Contracte d'activitats científicotècniques Etapa Investigadora: Durada prevista del finançament vinculat inicialment a la contractació: 18 mesos i 16 dies Perfil Genèric: Tècnic/a de Grau Mig de Suport a la Recerca Grup: 2 CLT: U
Retribució bruta anual:	32.402,30 €/anuals (per jornada completa) Data d'inici prevista: 01/07/2025
Jornada: 35 h./set.	Horari previst:
Àmbits de coneixement	Enginyeria Industrial i automàtica

DADES DEL PROJECTE

Nom del projecte:	"DISCOVER-Digital, autonomous, Intelligent and Synchronous system for Continuous identification, Optimization and Value Extraction of Resources from the endof- use built environment"
Web del projecte	https://discoverproject.eu/
Nom del grup de recerca	CDEI DM - Centre de Disseny d'Equips Industrials-Dinàmica de Màquines
Línea de Recerca	
Codi projecte: E-01869	Convocatòria: HE-HORIZON EUROPE Enllaç oferta Euraxess: https://euraxess.ec.europa.eu/jobs/346423

PROCÉS DE SELECCIÓ

Termini de presentació de sol·licituds:	2 de juny de 2025
Data constitució del tribunal:	5 de juny de 2025 a les 10:30 hores mitjançant l'eina Google Meet

Desenvolupament del procés selectiu

Un cop finalitzat el període de recepció de candidatures, la secretaria del tribunal podrà contactar amb les persones inscrites per tal de demanar la documentació d'obligatòria entrega que no s'hagi aportat o per sol·licitar documentació complementària per a la valoració de la candidatura. El tribunal realitzarà una primera valoració curricular de les persones candidates aptes, i si ho considera pertinent, convocarà a la realització de proves i/o entrevistes a aquelles persones que superin la valoració curricular. La data i el lloc de les entrevistes i/o proves serà fixada pel tribunal i es comunicarà, amb temps, a les persones convocades al correu electrònic que ens hagin proporcionat en la seva sol·licitud, també es farà pública la convocatòria mitjançant la web <https://talenthub.upc.edu/en/jobs/psr/psr-jobs-folder/research-support-staff>.

Les persones candidates han de tenir disponibilitat per dur a terme la prova i/o l'entrevista mitjançant l'eina informàtica Google-Meet.

DADES DEL TRIBUNAL

Composició del tribunal:	Representant unitat: Alba Pérez Gracia
	Suplent Representant unitat: Carles Domènech Mestres
	Representant del Comitè PASL Per determinar
	Representant del Servei de Personal Lourdes Moreno de Francisco



DESCRIPCIÓ DEL LLOC DE TREBALL

Nom de l'oferta:

Contractar un/a enginyer/a de programari amb expertesa avançada en sistemes de control robòtic i desenvolupament amb ROS2, per contribuir a projectes europeus de R+D en robòtica mòbil i integració sensorial.

REQUISITS

Titulació universitària de grau mitjà; Diplomatura (antiga titulació), Grau Universitari (nova titulació).

PERFIL PROFESSIONAL

Estudis Enginyeria de l'Automatització

Especialitat Professional Robòtica

Coneixements

Disseny de programari robòtic amb ROS/ROS2.
Tècniques d'optimització per a control en temps real en sistemes robòtics.
Integració de sensors i locomoció autònoma en entorns complexos.

Idiomes Català, castellà i anglès parlats, llegits i escrits.

Es valorarà:

Competències Tècniques

ROS i ROS2.
Programació en C++, Python, Matlab/Simulink.
Implementació d'algorismes de control (WBC, MPC, planificació de trajectòries).
Ús de GitHub, Google Test i fluxos de validació de programari.

Experiència Professional

Haver participat en projectes que incloguin el Control òptim i de cos complet per a robots amb potes i mòbils.
En el desenvolupament d'algorismes de control per a robots amb potes i manipuladors mòbils.
En recerca i desenvolupament en robòtica en entorns acadèmics i industrials.
Es valorarà experiència en funcions similars a les descrites, específicament, en el desenvolupament d'activitats de recerca, tant en l'entorn universitari com industrial.

Funcions

Desenvolupar la pila de programari (ROS2) per a robots mòbils i amb potes dissenyats a mida.
Implementar algorismes de control incloent controladors de cos complet i òptims.
Integrar dades de sensors (IMU, càmeres, codificadors d'articulacions) als fluxos de control.
Donar suport a la simulació i als tests de camp de les plataformes robòtiques.
Col·laborar en la transferència de recerca i la documentació tècnica.

Altres requisits a considerar

ALTRE INFORMACIÓ D'INTERÈS